

Sea  $X \in T_{I_n} GL(n, \mathbb{R})$ .

$$\tilde{X} = ?$$

$$\tilde{X}_A = d(L_A)_{I_n}(X)$$

donde  $L_A(B) = AB$ , que es  $\mathbb{R}$ -lineal  
y por tanto:

$$d(L_A)_B = L_A$$

$$\therefore \tilde{X}_A = AX$$

(Comparar con la traslación:

$$T_A: M_{n \times n}(\mathbb{R}) \longrightarrow M_{n \times n}(\mathbb{R})$$

$$T_A(B) = B + A$$

$$\therefore d(T_A)_B = \text{Id}$$

$$\therefore d(T_A)_B(X) = X$$

Para hallar  $[\cdot, \cdot]$  en  $\text{Lie}(GL(n, \mathbb{R}))$

$$[X, Y] = [\tilde{X}, \tilde{Y}]_{I_n}$$

$\vec{X}$  como campo vectorial

$$\vec{X}_A = AX = \left( \sum_{h=1}^n a_{ih} X_{hj} \right)_{i,j=1}^n$$

$$= \sum_{i,j=1}^n \left( \sum_{h=1}^n a_{ih} X_{hj} \right) E_{ij} \quad \leftarrow \frac{\partial}{\partial a_{ij}}$$

(como campo vect) =  $\sum_{i,j=1}^n \left( \sum_{h=1}^n a_{ih} X_{hj} \right) \frac{\partial}{\partial a_{ij}}$

$$\vec{Y}_A = \sum_{i,j=1}^n \left( \sum_{h=1}^n a_{ih} Y_{hj} \right) \frac{\partial}{\partial a_{ij}}$$

y calculamos las componentes de:

$$[\vec{X}, \vec{Y}]_{I_n} = ( \quad )_{ij}$$

Caso particular:

$$n=1, \quad GL(1, \mathbb{R}) = \mathbb{R} \setminus \{0\} = \mathbb{R}^*$$

$$x \in T_1 \mathbb{R}^* = \mathbb{R}$$

$$\tilde{X}_r = rx = rx \frac{d}{dr}$$

Vemos que

$$\tilde{X}_{\mathbb{R}^n}(a_{ij}) = x_{ij} \leftarrow \text{componentes de } X$$

Ejemplo de subgrupos de Lie.

$$\text{Sea } G = S^1 \times S^1 \subseteq \mathbb{C}^2$$

Sea  $H = \mathbb{R}$  con el mapeo

$$\begin{aligned} \varphi_c: \mathbb{R} &\longrightarrow S^1 \times S^1 \\ x &\longmapsto (e^{ix}, e^{icx}) \end{aligned}$$

$$c \in \mathbb{R}.$$

$$c \in \mathbb{Q} \Rightarrow \exists ! x_0 > 0 \text{ tal que}$$

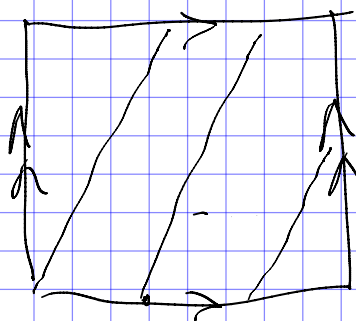
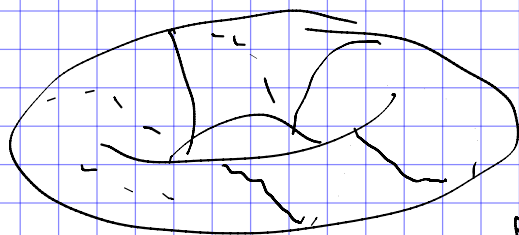
$$\varphi_c|_{[0, x_0)} \text{ es 1-1}$$

$$\varphi_c([0, x_0]) = \varphi_c(\mathbb{R})$$

$$\varphi_c(0) = \varphi_c(x_0)$$

y en este caso se induce:

$$S^1 \xrightarrow{\varphi_c} S^1 \times S^1$$



se cierra  
en ambos  
dibujos

$C \notin \mathbb{Q} \implies \varphi_c$  es inyectiva  
con imagen densa  
y no es homeomorfi-  
s<sub>mo</sub> a su imagen

---

Sea  $H$  subgrupo de Lie de  $G$   
vía:  
 $\varphi: H \longrightarrow G$

Entonces:

$$\begin{array}{ccc}
 \mathfrak{h} & \xrightarrow{d\varphi_e} & \mathfrak{g} \\
 \exp \downarrow & & \downarrow \exp \\
 H & \xrightarrow{\varphi} & G
 \end{array}$$

$\therefore \varphi$  es homomorfismo de grupos de Lie

$\therefore d\varphi_e$  es homomorfismo de álgebras de Lie y  $d\varphi_e$  es 1-1.

$\therefore \mathfrak{h}$  es subálgebra de  $\mathfrak{g}$ .

Ahora consideramos:

$$\begin{array}{ccc}
 \mathfrak{h} & \hookrightarrow & \mathfrak{g} \\
 & & \downarrow \exp \\
 H=? & \hookrightarrow & G \\
 & ? &
 \end{array}$$

Teorema 2.1 dice que  $H$  sí existe

De hecho:

$$H = \langle \exp(\mathfrak{h}) \rangle$$

subgrupo abstracto generado  
por  $\exp(\mathfrak{h})$

Ejemplo patológico:

$\mathbb{R}_d$  con la topología discreta  
es grupo de Lie de  
 $\dim \downarrow = 0$ .

$\mathbb{R}_d \xrightarrow{\text{id}} \mathbb{R}$  es homomor-  
fismo analítico e inmersión

$\therefore \mathbb{R}_d = \mathbb{R}$  como grupos abs-  
tractos pero no como grupos  
de Lie