

# “Buscando una intuición del caos”

Jesús Muciño Raymundo,

Instituto de Matemáticas UNAM, Morelia, Mich.

Versión preliminar, Taller de Ciencia para Jóvenes, CIMAT, Guanajuato, agosto 2003.

Resumen:

Un fenómeno que cambia con el tiempo es “*caótico*” si a primera vista no podemos hallar un “patrón” en su comportamiento a lo largo del tiempo. Por ejemplo: la posición de la luna respecto a la tierra no es caótica pues guarda un patrón. Un segundo ejemplo es: el número de bacterias en una caja de Petri tampoco es caótico, primero aumenta y al agotarse los nutrientes en la caja su número decae a cero. Mientras que las fechas en las que ocurre un temblor de magnitud significativa en la Cd. de México sí es un fenómeno caótico. Una de las (des)agradables sorpresas en las matemáticas de los últimos treinta años ha sido el descubrimiento de que fenómenos descritos por reglas muy, pero muy, sencillas resultan ser caóticos. Es apasionante el problema de decidir cuando un fenómeno (tomado de la matemática o de la naturaleza) es caótico. Esto es apasionante, porque no se tiene una respuesta nítida hoy en día sobre cuáles son los mecanismos que lo originan.

El objetivo del curso es describir fenómenos no caóticos y caóticos (¡claro!) usando objetos matemáticos sencillos; rectas, parábolas, y bichos así. Nuestro laboratorio está formado por hojas de papel, regla y lápiz. Cuando haga falta usaremos la computadora para mirar los fenómenos a escalas grandes o pequeñas; con ello la computadora a veces es como un telescopio y otras como un microscopio (lo que resulta ser un laboratorio más de acuerdo a nuestros tiempos).

## -1. La matemática como ciencia de los modelos.

¿ Qué es la matemática ?, sin duda es una pregunta complicada. Quizá hay tantas respuestas como matemáticos hay ( ¡ viva la libertad !). Para el objetivo de estas notas nos convendrá decir que:

*“la matemática es la ciencia de los modelos”.*

¿ Qué significado tiene esto ?

**Ejemplo.** Los números naturales; 1, 2, 3,... etc. son un modelo.

**Ejemplo.** El calcular el área del piso de una habitación rectangular mediante  $(base) \times (altura)$  es un modelo.

Evidentemente; los modelos y su estudio constituyen algo útil. Un ejemplo dramático de esto lo constituye el siguiente:

**Ejemplo.** El modelo de Eratóstenes para calcular la longitud del ecuador terrestre.

*El problema* de Eratóstenes (hacia el siglo III A. C.) es estimar la longitud  $E$  de un ecuador terrestre.

Se tiene como *hipótesis* el hecho de que la tierra es esférica y que los rayos del sol llegan a la tierra formando líneas paralelas.

La solución rudimentaria sería recorrer un ecuador terrestre y medir su distancia. La *solución* con el modelo es como sigue: Eratóstenes observa que los rayos solares en la ciudad de Cirene, también llamada Asuán (al sur de Egipto), cierta fecha de verano a mediodía, caen perpendiculares a la superficie terrestre. La misma fecha de otro año, hace la misma observación desde Alejandría (ciudad al norte de Cirene), estableciendo que la inclinación de los rayos solares era ahí de  $9^\circ$  grados. La distancia entre Alejandría y Cirene era conocida, digamos, 1000 kilómetros actuales. Una regla de tres:

$$\frac{1000}{9^\circ} = \frac{E}{360^\circ},$$

le da la respuesta  $E = 40000$  kilómetros. Finalmente podríamos comparar el resultado de Eratóstenes con los resultados actuales para  $E$ . Cabe notar que diversas fuentes, dan distintos valores a las mediciones de Eratóstenes con respecto a grados y distancias.

El modelo de Eratóstenes exhibe claramente las virtudes y defectos de la matemática como “ciencia de los modelos”.

*Virtudes:*

- El modelo nos ahorra trabajo.
- El modelo nos permite “predecir”.
- El modelo capta solo algunos aspectos del problema que nos interesa, es una simplificación (no necesitamos considerar a las montañas o valles de la tierra).
- El modelo es universal, esto es, aplica a muchas otras situaciones (un marciano o un selenita lo pueden usar, para medir el ecuador de Marte, la Luna etc.).

Etc.

*Defectos:*

- El modelo puede ocultar algunos aspectos esenciales del problema (ahora sabemos que la tierra no es perfectamente esférica, es achatada por los polos).
- Los resultados del modelo deben contrastarse con los resultados experimentales; hoy sabemos que el ecuador terrestre mide 40076 kilómetros aproximadamente.
- El modelo resulta inexacto a ciertas escalas (haciendo la segunda medición no en Alejandría, sino solo a 10 kilómetros al norte de Cirene, el modelo predice que la tierra es plana, esto es una esfera de radio infinito).
- Al buscar mejorar las predicciones del modelo; se complican las matemáticas (queda de tarea al lector meditar como mejorar el modelo).

Etc.

Quizá lo más relevante para el estudio de las matemáticas es que: una vez que hemos creado el modelo; el posee “vida” propia, y no tiene por que predecir lo que a priori deseamos, no nos obedece, (a esto le llamo la paradoja del Dr. Frankenstein).

**Ejercicio.** Considera un mapa plano de los cinco continentes de la tierra, pensado como un modelo de la esfera terrestre. Determina algunas virtudes y defectos del modelo.

### 0. Sobre la dificultad de hablar de matemáticas: codificar y decodificar.

Una de las dificultades mayores para platicar de matemáticas es que sus objetos y modelos son abstractos; esto es, están codificados.

Para comunicarnos mejor debemos aprender a decodificarlos.

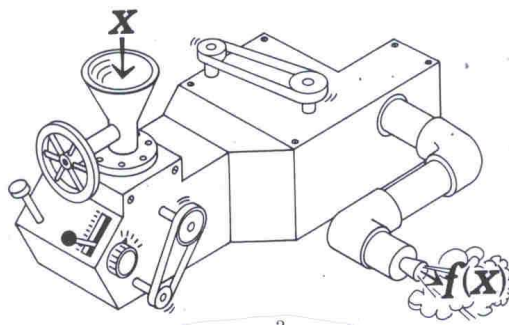
Veamos algunos ejemplos.

**Ejemplos.** Un intervalo cerrado por definición es un conjunto del tipo  $[a, b] = \{x \in \mathbb{R} \mid a \leq x \leq b\}$ . Una función

$$f : [a, b] \rightarrow [c, d]$$

es una ley o correspondencia tal que a cada punto  $x \in [a, b]$  le asocia un único punto llamado  $f(x) \in [c, d]$ .

Decimos que la frase anterior está codificada; hemos seleccionado las palabras y símbolos para abstraer algo. Tratemos de decodificarla. Burdamente dicho una función  $f : [a, b] \rightarrow [c, d]$  es como una máquina; introducimos  $x$  y obtenemos  $f(x)$ , ver figura.



Otra manera de decodificarla es dando ejemplos: La correspondencia que cada número le asocia su cuadrado es una función, en símbolos  $f(x) = x^2$ .

La correspondencia que cada número  $x$  le asocia el número  $(1.1)x$  (que puede ser el interés anual de una cantidad depositada en el banco es una función), en símbolos  $f(x) = (1.1)x$ .

Entonces las funciones son útiles pues nos intervienen en nuestros ahorros bancarios.

### 1. Sistemas dinámicos discretos.

Los modelos matemáticos que estudiaremos en estas notas son como sigue.

Consideramos un intervalo de valores posibles que puede asumir un fenómeno que deseamos estudiar

$$[a, b] = \{x \in \mathbb{R} \mid a \leq x \leq b\} ,$$

donde  $\mathbb{R}$  son los números reales, al conjunto  $[a, b]$  le llamamos *el espacio de estados del sistema*. Cada  $x$  representa un posible valor que puede asumir el fenómeno que deseamos estudiar, por ejemplo  $x$  puede ser; el número de habitantes en una población, una temperatura, la proporción de cierto tipo de átomos en una substancia etc.

Nos es permitido hacer observaciones de nuestro fenómeno cada tiempo  $\Delta t$ , donde  $\Delta t$  es una unidad de tiempo adecuada al fenómeno, con ello podemos pensar *el tiempo de sistema* como la colección de tiempos

$$\{0\Delta t, 1\Delta t, 2\Delta t, 3\Delta t, \dots\}$$

o escrito de forma más abreviada

$$\{0, 1, 2, 3, \dots\} = \{n\} = \mathbb{N} \cup \{0\} .$$

Consideremos una función  $f : [a, b] \rightarrow [a, b]$ , definimos que;

- si  $x$  es un estado del sistema al tiempo  $n$ , entonces
- $f(x)$  nos proporciona el estado del sistema correspondiente al tiempo  $n + 1$ .

A  $f(x)$  le llamamos *la ley de evolución del sistema*.

Con ello tenemos que si  $x_0$  es el estado del sistema al tiempo  $t = 0$ , entonces;

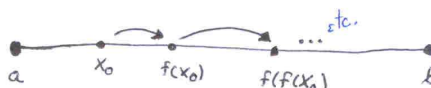
$f(x_0)$  es el estado del sistema al tiempo  $t = 1$ ,

$f(f(x_0))$  es el estado del sistema al tiempo  $t = 2$ ,

$f(f(f(x_0)))$  es el estado del sistema al tiempo  $t = 3$ ,

etc. O quizá sea más gráfico escribir la evolución de un punto  $x_0$  bajo el sistema dinámico como:

$$x_0 \mapsto f(x_0) \mapsto f(f(x_0)) \mapsto f(f(f(x_0))) \dots$$



**Definición.** Un *sistema dinámico discreto* es una terna  $\{[a, b], n \in \mathbb{N} \cup \{0\}, f(x)\}$ , de objetos como los descritos arriba.

**Ejemplo.** El amigo incómodo. Supongamos que tenemos un amigo que cada vez que nos encuentra nos pide la mitad del dinero que traemos en la bolsa. Si pensamos que  $x \in \mathbb{R}$  es el dinero que traemos y la ley de evolución es  $f(x) = x/2$  podemos preguntarnos: ¿ Empezando con \$ 1320, cuanto tardará nuestro “amigo” en dejarnos con menos de \$ 1 ? ¿ Si nuestro dinero fuese infinitamente divisible nuestro “amigo” podría dejarnos sin dinero en un tiempo finito  $n$  ?

**Ejemplo.** El calculista obsesivo. Provisto de una calculadora un niño marca un número  $x$  y aprieta  $n$  veces la tecla  $\sqrt{\quad}$ . La ley de evolución es  $f(x) = \sqrt{x}$ . ¿ Si empieza con  $x = 64$  que número verá en la pantalla después de apretar la tecla de la raíz cuadrada cinco veces ?, ¿ después de cien veces ?

**Ejemplo.** Consideremos  $x$  como el número de individuos de una especie en un hábitat, supondremos que

- los recursos del hábitat son ilimitados,
- la población se encuentra aislada,
- la población es homogénea,
- el hábitat es homogéneo.
- La capacidad reproductiva de cada individuo es como  $rx$ , donde  $r > 0$  es una constante biológica que depende de la especie.

El *modelo de Thomas Robert Maltus* (1776–1884), es el que describe el cambio en la población como sigue; si a tiempo  $n\Delta t$  tenemos  $x_0$  individuos en la población, entonces al transcurrir un intervalo de tiempo  $\Delta t$  tenemos que el nuevo número de individuos es:

$$f_M(x_0) = rx_0 .$$

Si una población pasa de 10 millones de habitantes a 15 millones en un período  $\Delta t$  de 10 años. ¿ Cuanto vale  $r$  para el modelo de Malthus respectivo ? ¿ Cuantos años son necesarios para que esa población alcance los 100 millones ?

Asociado a un sistema dinámico tenemos los siguientes conjuntos.

El conjunto de las funciones que resultan de aplicar la función  $n$ -veces,

$$\{f(x), f(f(x)), f(f(f(x))), \dots, \text{etc.}\},$$

usamos para ellas la notación

$$f^{(n)}(x) = f(\dots f(x)\dots) \quad \text{con } n \text{ repeticiones de } f.$$

A la función  $f^{(n)}(x) : [a, b] \rightarrow [a, b]$  le llamamos la  $n$ -ésima iterada de  $f$ .

Dado un punto  $x_0 \in [a, b]$  tenemos el conjunto de todos los puntos que visita  $x_0$  en  $[a, b]$  bajo las iteradas de  $f$ , este conjunto se escribe como

$$\mathcal{O}(x) = \{x_0, f(x_0), f(f(x_0)), f(f(f(x_0))), \dots\},$$

a este conjunto le llamamos la *órbita de  $x_0$  bajo  $f$* .

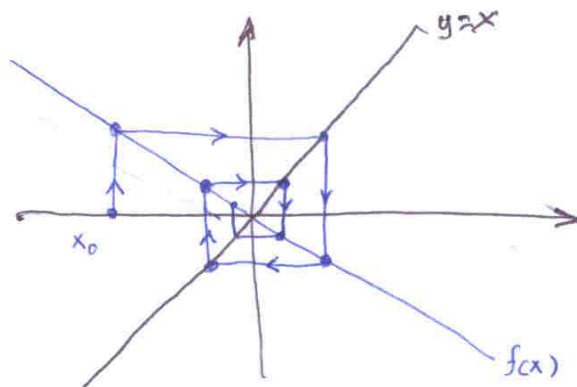
## 2. El método de la telaraña.

Dada  $f : [a, b] \rightarrow [a, b]$ , nos interesa dar un método gráfico que nos permita visualizar las órbitas de  $f$ .

- i) Dibujamos la gráfica de  $f$  en el plano cartesiano, esto es dibujamos en el plano todos los puntos de la forma  $\{(x, f(x))\} \subset \mathbb{R}_{xy}^2$ .
  - ii) Dibujamos la gráfica de la recta  $y = x$ , esta es una recta diagonal de pendiente uno que pasa por el origen en  $\mathbb{R}_{xy}^2$ .
  - iii) Supongamos que partimos de  $x \in [a, b]$ , gráficamos el punto  $(x, 0)$  en el eje  $x$ .
  - iv) Trazamos el segmento de recta vertical que une el punto  $(x, 0)$  con  $(x, f(x))$ .
  - v) Trazamos el segmento de recta horizontal que une el punto  $(x, f(x))$  con  $(f(x), f(x))$ .
  - vi) Trazamos el segmento de recta vertical que une el punto  $(f(x), f(x))$  con  $(f(x), f(f(x)))$ .
  - vii) Trazamos el segmento de recta horizontal que une el punto  $(f(x), f(f(x)))$  con  $(f(f(x)), f(f(x)))$ .
- Etc.

Al hacer esto obtenemos en el plano una poligonal formada por los segmentos verticales y horizontales que describe como evoluciona  $x$  bajo  $f$ .

**Ejemplo.** El nombre del método es evidente cuando lo aplicamos para  $f(x) = (0.7)x$ .



Hablando con sinceridad el método de la telaraña trabaja bien para ciertos comportamientos de  $f$  pero es insuficiente para comportamientos complicados, como veremos más adelante.

### 3. El problema fundamental: predecir el comportamiento del sistema al futuro.

Dado un sistema dinámico cuya ley de evolución es  $f : [a, b] \rightarrow [a, b]$ , el problema fundamental es: describir para todo punto inicial  $x_0$  como se comporta la órbita respectiva

$$\mathcal{O}(x_0) = \{x_0, f(x_0), f(f(x_0)), f(f(f(x_0))), \dots\}$$

cuando el tiempo  $n$  va a infinito.

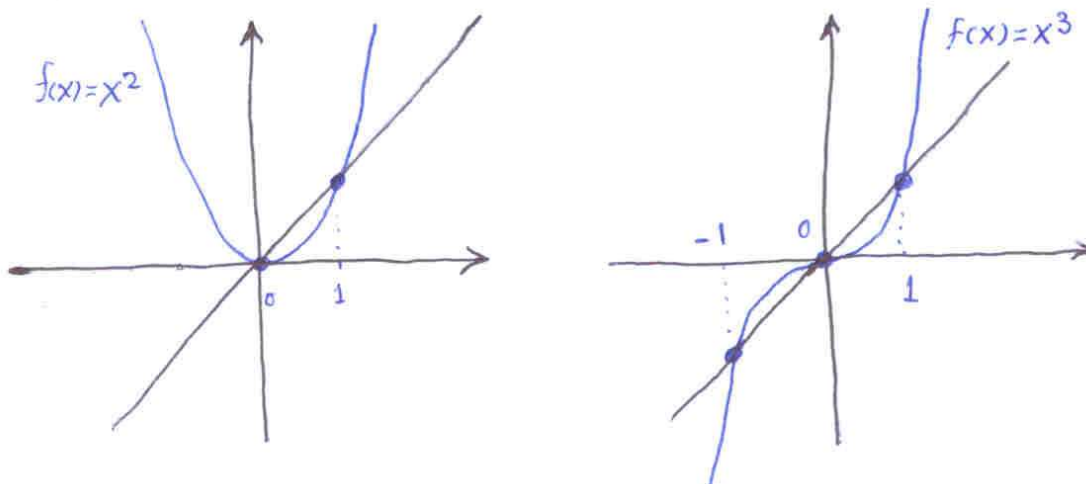
Con esta redacción es difícil decir que tipo de respuesta podemos esperar, entonces es más explícito mencionar algunos comportamientos típicos que pueden aparecer.

**Definición.** Decimos que  $x_*$  es un *punto fijo* de  $f$  si la órbita  $\mathcal{O}(x_*)$  consta unicamente del punto  $x_*$ , esto es,  $f(x_*) = x_*$ .

Pictóricamente, un punto fijo se queda sin moverse bajo  $f$ . Esto se muestra en las figuras del ejemplo siguiente.

Técnicas para detectar este comportamiento: Los puntos fijos pueden detectarse resolviendo la ecuación  $f(x) = x$ , donde  $x$  es la incógnita. Los puntos fijos los detectamos como la intersección de la gráfica de  $f(x)$  con la gráfica de  $y = x$  en el plano  $\mathbb{R}_{x,y}$ .

**Ejemplo.** Los puntos fijos para  $f(x) = x^2$  son dos 0 y 1. Los puntos fijos para  $f(x) = x^3$  son tres  $-1$ , 0, y 1.



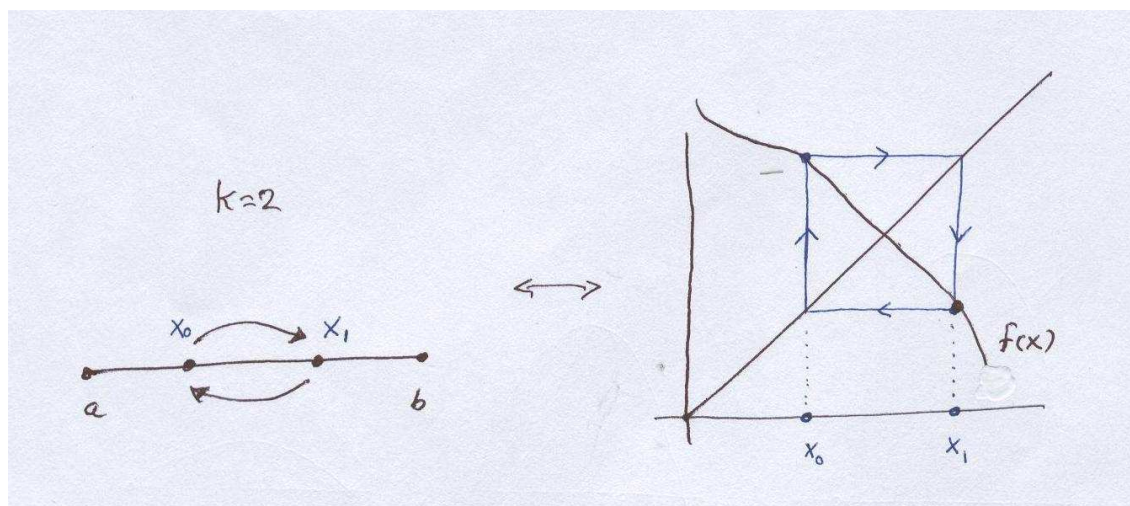
**Ejercicio.** Calcula los puntos fijos de:

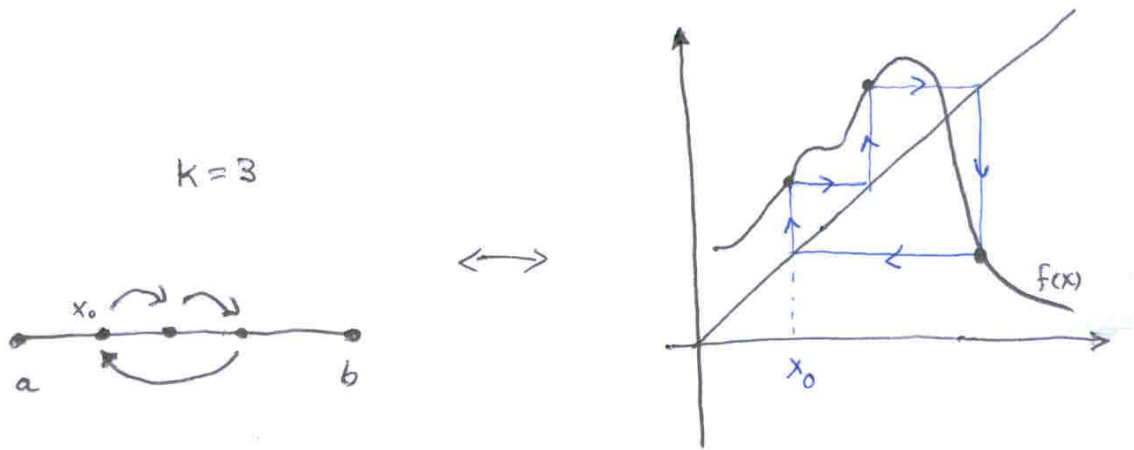
$$f(x) = \text{sen}(x),$$

$$f(x) = x^2 - 2x - 5.$$

**Definición.** Decimos que  $x_*$  es un *punto periódico de orden  $k$*  de  $f$  si la órbita  $\mathcal{O}(x_*)$  posee exactamente  $k$  puntos distintos, esto es,  $f^{(k)}(x_*) = x_*$  y adicionalmente  $f^{(i)}(x_*) \neq f^{(j)}(x_*)$  para todo  $i$  y  $j$  distintos entre si y tomando valores de 1 a  $k$ .

Pictóricamente un punto periódico de orden  $k$  se mueve recorriendo exactamente  $k$  lugares distintos cuando el tiempo  $n$  va a infinito, ello se ve como:





Técnicas para detectar este comportamiento: Los puntos periódicos de orden  $k$ , pueden detectarse resolviendo la ecuación  $f^{(k)}(x) = x$ , aunque dicho con sinceridad aún en  $f$  sencillas la ecuación es difícil. Los puntos periódicos de orden  $k$  los detectamos como la intersección de la gráfica de  $f^{(k)}(x)$  con la gráfica de  $y = x$  en el plano  $\mathbb{R}_{x,y}$ . Pero en ambos casos debe también verificarse que los puntos detectados no aparezcan como puntos periódicos de periodo menor, ya que un punto periódico de orden  $j \geq 1$  es también un punto periódico de orden  $2j, 3j \dots$  etc.

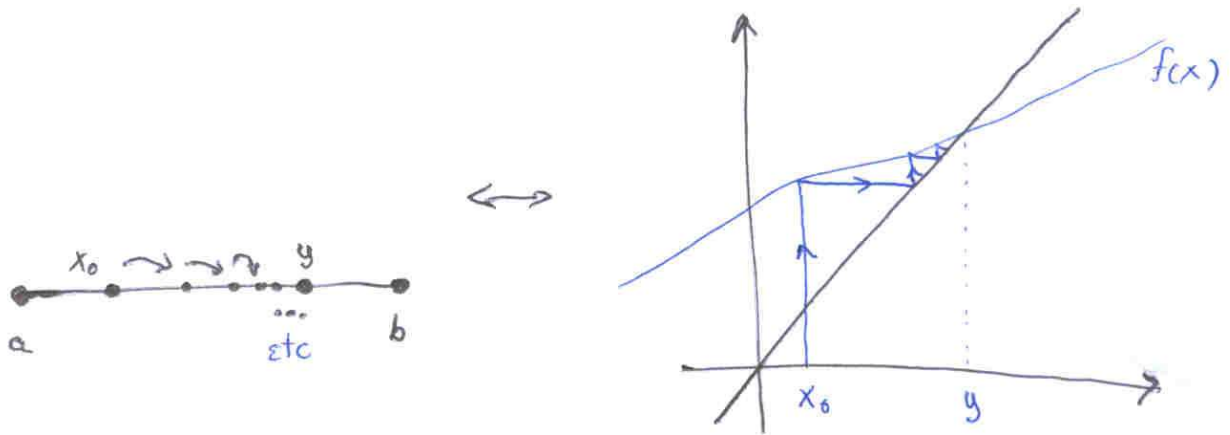
**Ejemplo.** En los dibujos mostramos puntos periódicos de orden 2 y 3.

**Ejercicio.** Calcula los puntos fijos y los puntos de período 2 de  $f(x) = 1 - x^2$ . Muestra funciones  $f(x)$  que se vean como el dibujo anterior.

**Definición.** Decimos que  $x_*$  tiene órbita que cae a un punto  $y$  bajo  $f$ , para  $y \in [a, b]$  un punto dado, si la órbita  $\mathcal{O}(x_*)$  posee un número infinito de puntos distintos, y dado cualquier intervalo arbitrariamente pequeño  $[y - \delta, y + \delta] \subset [a, b]$  la órbita interseca al intervalo  $[y - \delta, y + \delta]$ . Esto es la órbita de  $x_*$  contiene elementos que se acercan tanto como pidamos al punto  $y \in [a, b]$  y se queda siempre cerca de él.

Pictóricamente un punto  $x_*$  tiene órbita que se acumula al punto  $y$  si bajo  $f$  se acerca cada vez más a  $y$ , ello se ve como:





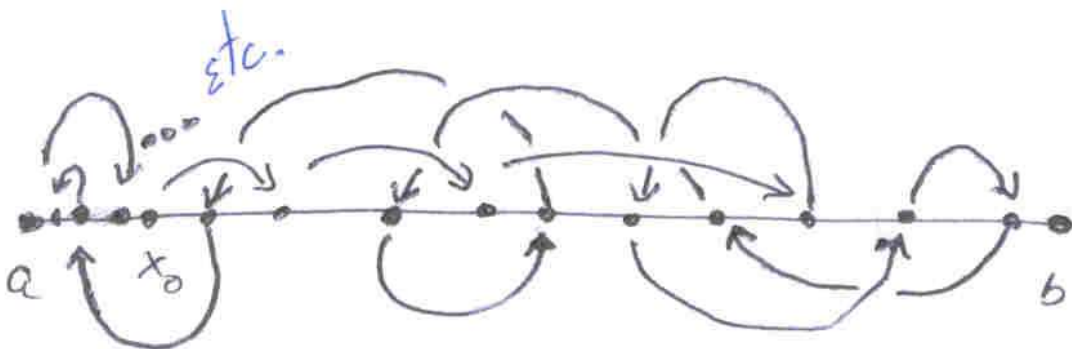
Técnicas para detectar este comportamiento: Se describen en una sección 5, más adelante.

**Ejemplo.** La órbita de cualquier número  $x_*$  positivo cae a  $x = 1$ , bajo la función  $f(x) = \sqrt{x}$ .

**Ejercicio.** Gráfica la familia de funciones  $f(x) = x^m$ , para  $m$  un entero fijo, y que puede tener signo positivo o negativo ( $f(x) = x^7$  y  $f(x) = (1/x)$ ... etc., son ejemplos de la familia). El punto  $x_* = 1$  es siempre punto fijo. Discute para que valores de  $m$ , los puntos cercanos a  $x_* = 1$  caen a él. Usa el método de la telaraña.

**Definición.** Decimos que  $x_*$  tiene órbita densa bajo  $f$  si la órbita  $\mathcal{O}(x_*)$  posee un número infinito de puntos distintos, y dado cualquier intervalo arbitrariamente pequeño  $[y - \delta, y + \delta] \subset [a, b]$  la órbita interseca al intervalo  $[y - \delta, y + \delta]$ . Esto es la órbita de  $x_*$  contiene elementos que se acercan tanto como pidamos a cualquier otro punto  $y \in [a, b]$ .

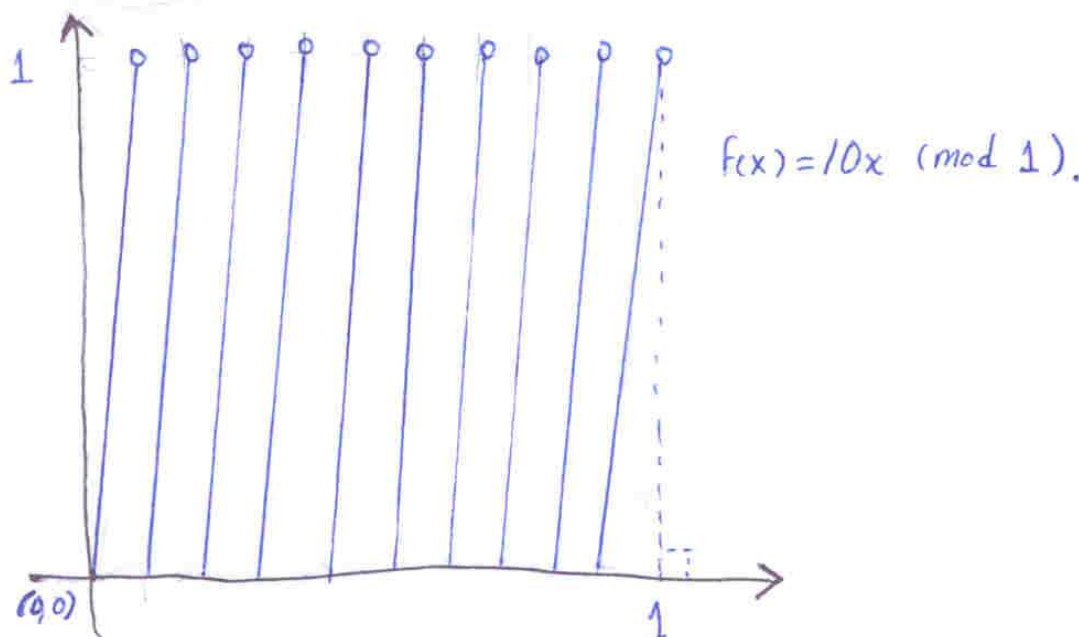
Pictóricamente un punto  $x_*$  tiene órbita densa bajo  $f$  si visita cercanamente a todo punto  $y$  en  $[a, b]$  para tiempos  $n$  suficientemente grandes; es como un vagabundo nunca para y se acerca a los demás puntos en  $[a, b]$ , ello se ve casi como (note que este fenómeno es indibujable):



Técnicas para detectar este comportamiento: el método de la telaraña es insuficiente. El autor no conoce una técnica general.

**Ejemplo.** Sea  $f(x) : [0, 1] \rightarrow [0, 1]$  la función que a  $x \in [0, 1]$  lo multiplica por 10 y le quita su parte entera, esto es la función se queda con la parte decimal de  $(10)x$ . Por ejemplo

$f(0.314159\dots) = (0.14159\dots)$ ,  $f(0.14159\dots) = (0.4159\dots)$ , etc. La notación para esta función es  $f(x) = 10x(\text{mod } 1)$ . La gráfica de  $f$  es como sigue:



La función  $f(x) = 10x(\text{mod } 1)$  posee puntos  $x_0$  tal que su órbita se hace densa en todo  $[0, 1]$ .

**Ejercicio.**

#### 4. ¿ Por qué el problema fundamental es difícil ?

Algunas dificultades para estudiar las órbitas de  $f(x)$  son las siguientes:

- ¿ Si  $f$  es un polinomio de grado  $d$  mayor o igual a dos (por ejemplo  $f(x) = 4x(1 - x)$ ,  $f(x) = ax^3 + bx^2 + cx + d$ , etc.), entonces  $f^{(n)}(x)$  es un polinomio de grado  $d^n$ . Al ir el tiempo  $n$  a infinito, el grado de  $f^{(n)}$  va a infinito.
- Para otros tipos de funciones el cálculo también se complica, por ejemplo, si  $f(x) = \text{sen}(x)$ , entonces la órbita de un punto  $x_0$  toma la forma

$$\{x_0, \text{sen}(x_0), \text{sen}(\text{sen}(x_0)), \text{sen}(\text{sen}(\text{sen}(x_0))), \dots\}$$

que es una descripción poco intuitiva.

De hecho el problema es que deseamos estimaciones del comportamiento de la órbita para cuando  $n$  va a infinito. ¿ Como puede hacerse eso sin equivocación ?

Otro problema es que al usar computadoras ellas solo pueden mirar a un número finito de puntos  $x_*$  en  $[a, b]$ . ¿ Explique por qué ?

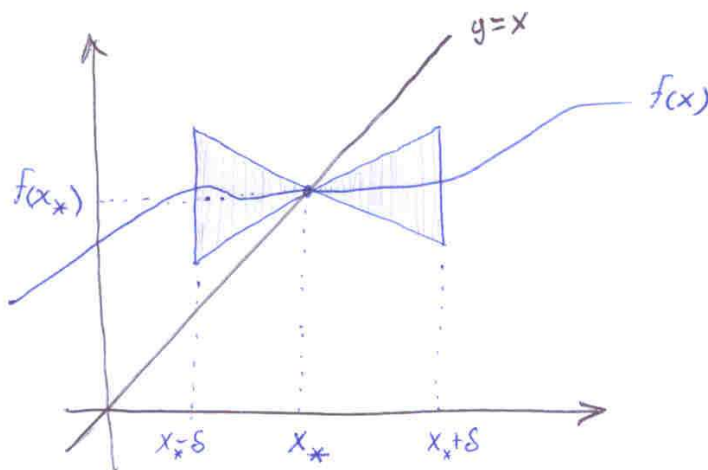
Ello simplifica el problema: por ejemplo si  $A \subset \mathbb{R}$  es un conjunto finito toda función  $f : A \rightarrow A$  da origen a un sistema dinámico discreto con todos sus puntos periódicos.

Afortunadamente  $[a, b]$  tiene siempre una infinidad de puntos.

### 5.- Atractores y repulsores.

Nuestro objetivo es describir el comportamiento de las órbitas cerca de un punto fijo. Vamos a caracterizar dos comportamientos que ocurren con frecuencia.

Sea  $x_*$  un punto fijo de  $f(x)$ , consideramos dos rectas que pasan por el punto  $(x_*, f(x_*))$  con pendientes  $+m$  y  $-m$ , para  $0 \leq m < 1$ . Esas dos rectas determinan una región sombreada que llamamos un moñito, ver figura abajo.



**Lema.** Si la gráfica de  $f$  se encuentra dentro del moñito con vértice  $(x_*, f(x_*))$ , entonces existe un número  $\delta > 0$  tal que para todo número  $z \in [x_* - \delta, x_* + \delta]$  la órbita de  $z$  cae a  $x_*$ .

**Definición.** A un punto fijo  $x_0$  que satisface afirmativamente las hipótesis del Lema le llamamos un *punto atractor*.

Los puntos atractores son amigables; atraen a los puntos cercanos a ellos.

Idea de la demostración del Lema. El argumento es por comparación, para simplificar la notación supongamos sin pérdida de generalidad que  $(x_*, f(x_*)) = (0, 0)$ . Sea  $h(x) = mx$  la función que tiene como gráfica a una de las rectas que determinan el moñito.

Si tomamos  $z_0$  cercano al punto fijo  $x_* = 0$  tal que la gráfica de  $f$  esta contenida en el moñito entonces;

$$|h(z_0)| \geq |f(z_0)| \geq 0,$$

donde  $|*|$  es la distancia del número  $*$  al origen, y repitiendo la aplicación de  $h$  y  $f$  tenemos

$$|h(h(z_0))| \geq |f(f(z_0))| \geq 0$$

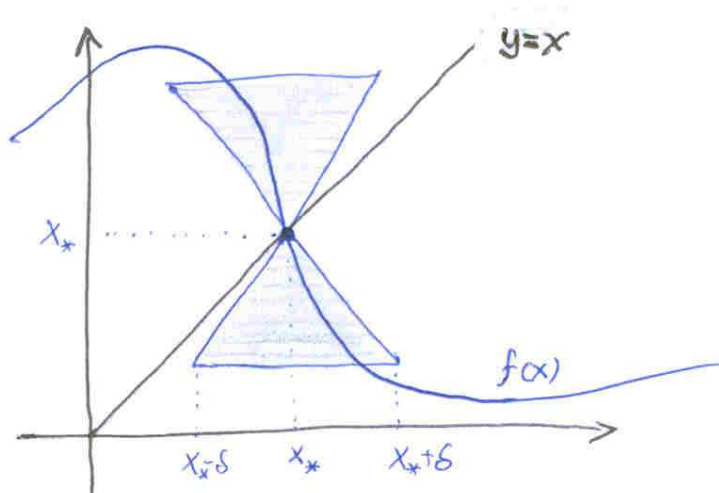
$$|h(h(h(z_0)))| \geq |f(f(f(z_0)))| \geq 0$$

y así sucesivamente. Calculamos ahora el caso general, substituyendo la expresión de  $h$  y realizando las operaciones tenemos que

$$|h^{(n)}(z_0)| = |m^n z_0| \geq |f^{(n)}(z_0)| \geq 0.$$

Como  $|m|$  es menor que uno, entonces  $m^n$  va a cero cuando  $n$  va a infinito y necesariamente  $|m^n z_0|$  va a cero también. Otra forma de verificar esto es usar el metodo de la telaraña para  $h$  usando que  $0 < |m| < 1$ . Por la desigualdad de arriba  $h^{(n)}(z_0)$  empuja a  $f^{(n)}(z_0)$  a ir al punto fijo  $x_* = 0$ .

Sea  $x_*$  un punto fijo de  $f(x)$ , consideramos dos rectas que pasan por el punto  $(x_*, f(x_*))$  con pendientes  $+M$  y  $-M$ , para  $M > 1$ . Esas dos rectas determinan una región sombreada que llamamos un moñito, ver figura abajo.



**Lema.** Si la gráfica de  $f$  se encuentra dentro del moñito con vértice  $(x_*, f(x_*))$ , entonces existe un número  $\delta > 0$  tal que para todo número  $z_0 \in [x_* - \delta, x_* + \delta]$  la órbita de  $z_0$  abandona el intervalo  $[x_* - \delta, x_* + \delta]$ .

**Definición.** A un punto fijo  $x_*$  que satisface afirmativamente las hipótesis del Lema le llamamos un *punto repulsor*.

Los puntos atractores son desagradables; alejan a los puntos cercanos a ellos.

Idea de la demostración del Lema. El argumento es por comparación, para simplificar la notación supongamos sin pérdida de generalidad que  $(x_*, f(x_*)) = (0, 0)$ . Sea  $h(x) = Mx$  la función que tiene como gráfica a una de las rectas que determinan el moñito.

Si tomamos  $z_0$  cercano al punto fijo  $x_* = 0$  tal que la gráfica de  $f$  esta contenida en el moñito entonces;

$$|f(z_0)| \geq |h(z_0)| \geq 0,$$

y repitiendo la aplicación de  $h$  y  $f$  tenemos

$$|f(f(z_0))| \geq |h(h(z_0))| \geq 0$$

$$|f(f(f(z_0)))| \geq |h(h(h(z_0)))| \geq 0$$

y así sucesivamente. Substituyendo la expresión de  $h$  y realizando las operaciones tenemos que

$$|f^{(n)}(z_0)| \geq |h^{(n)}(z_0)| = |M^n z_0| \geq 0.$$

Como  $|M|$  es mayor que uno, entonces  $M^n$  va a infinito cuando  $n$  va a infinito y necesariamente  $|M^n z_0|$  se hace mayor que  $\delta$  para un  $n$  adecuado. Otra forma de verificar esto es usar el método de la telaraña para  $h$  usando que  $|M| > 1$ . Por la desigualdad de arriba  $h^{(n)}(z_0)$  empuja a  $f^{(n)}(z_0)$  también a salir de  $[x_0 - \delta, x_0 + \delta]$ .

## 6. Sistemas dinámicos que provienen de parábolas.

Vamos a considerar ahora una familia de sistemas dinámicos que es famosa; la función es

$$f(x) = \lambda x(1 - x) : [0, 1] \rightarrow [0, 1]$$

para  $\lambda$  un número que podemos seleccionar en  $[0, 4]$ . Cada que seleccionamos una  $\lambda$ , tenemos una función, por ello es una familia de sistemas dinámicos.

¿ Como surgió esta familia ?

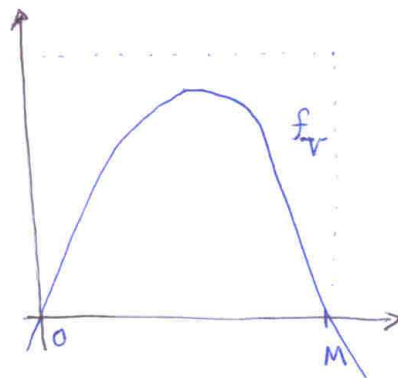
Consideremos  $x$  como el número de individuos de una especie en un hábitat, supondremos que

- los recursos del hábitat son finitos,
- la población se encuentra aislada,
- la población es homogénea,
- el hábitat es homogéneo.
- Cada intervalo de tiempo el número de encuentros entre dos individuos será como  $sx(x - 1)$ , donde  $1 > s > 0$  es una constante biológica que depende de la especie.
- La capacidad reproductiva de cada individuo sera como  $rx$ , donde  $r > 0$  es una constante biológica que depende de la especie.

El *modelo de Pierre-Francois Verhulst* (1809– ?) o *modelo logístico discreto* es el que describe el cambio en la población como sigue; si a tiempo  $t$  tenemos  $x_0$  individuos en la población, entonces al transcurrir un intervalo de tiempo  $\delta t$  tenemos que el nuevo número de individuos es:

$$f_V(x_0) = rx_0 - sx_0(x_0 - 1) = (r + s)x_0 - sx_0^2 .$$

Ya que para los modelos de población solo nos interesa  $x \geq 0$  y  $f_V(x) \geq 0$ , esto es las poblaciones con valor negativo no tienen interpretación. Entonces el dibujo de la gráfica de  $f_V$  se ve como abajo, donde 0 y  $M$  son las raíces de la cuadrática  $f_V$ .



Es natural pensar  $M$  como el número máximo de individuos que asume la población y ello implica que  $f_V$  debe ser una función del tipo  $f_V : [0, M] \rightarrow [0, M]$ . En resumen:

- $f_V$  es una parábola,
- abre hacia abajo,
- tiene raíces en 0 y  $M$ ,
- su máxima altura,  $f(M/2)$ , es menor o igual a  $M$ .

Las propiedades del sistema dinámico de  $f_V : [0, M] \rightarrow [0, M]$ , al cambiar la escala de  $[0, M]$  por  $[0, 1]$ , son exactamente las mismas que describe la familia

$$f(x) = \lambda x(1 - x) : [0, 1] \rightarrow [0, 1] .$$

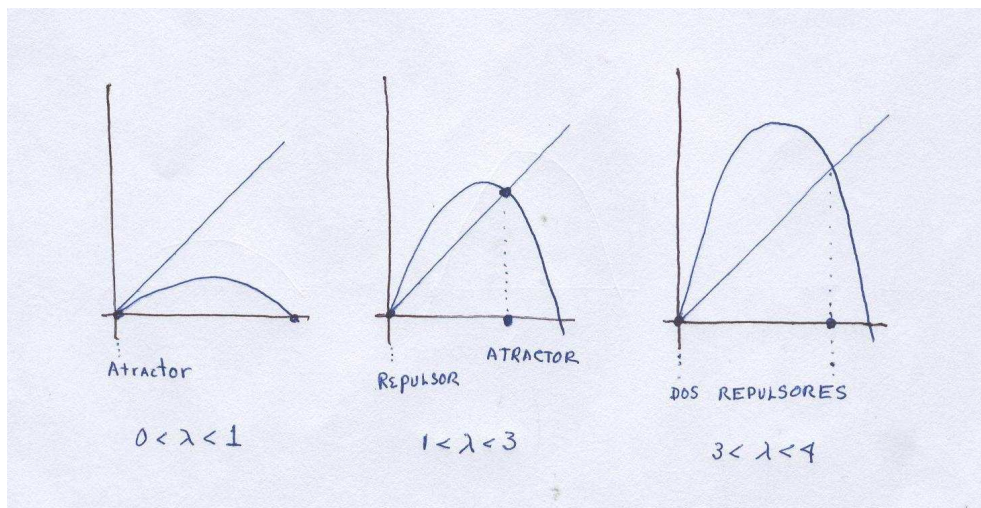
Resumimos a continuación parte del estudio de Robert May (en los 70's) para el modelo logístico:

**Lema.** Si  $0 < \lambda < 1$ , entonces  $f(x) = \lambda x(1 - x)$  posee un solo punto atractor.

Si  $1 < \lambda < 3$ , entonces  $f(x) = \lambda x(1 - x)$  posee un punto atractor y un repulsor.

Si  $3 < \lambda \leq 4$ , entonces  $f(x) = \lambda x(1 - x)$  posee dos puntos repulsores.

El lema es fácil de probar. En las siguientes figuras damos los casos respectivos.



## 7. Una primera intuición del caos: estirar y doblar produce caos.

**Definición.** Decimos que una función  $f : [a, b] \rightarrow [a, b]$  posee *sensibilidad respecto a condiciones iniciales* si existe un número  $\epsilon > 0$  tal que para cada  $x_0$  y para conjunto abierto  $(x_0 - \delta, x_0 + \delta)$  existe un punto  $y$  en  $(x_0 - \delta, x_0 + \delta)$  y un número  $k$  tal que  $f^{(k)}(x_0)$  y  $f^{(k)}(y)$  se han separado más que  $\epsilon$ .

Explicando en más detalle; arbitrariamente cerca del punto  $x_0$  existen puntos  $y$  tal que al aplicar suficientes veces la función  $f$  sus puntos respectivos  $f^{(k)}(x_0)$  y  $f^{(k)}(y)$  se ha separado a distancia más que un número  $\epsilon > 0$ , que previamente se dio.

**Definición.** Debida a Robert Devaney en los 80's. Decimos que una función  $f : [a, b] \rightarrow [a, b]$  es *caótica* si:

- posee una órbita densa,
- el conjunto de puntos periódicos de  $f$  es denso en  $[a, b]$ , i.e. arbitrariamente cerca de todo  $y \in [a, b]$  hay puntos periódicos,
- $f$  posee sensibilidad respecto a condiciones iniciales.

Nuestro resultado principal es ahora:

**Teorema.** *Las funciones*

$$f(x) = 4x(1 - x),$$

$$f(x) = 10x \pmod{1},$$

*son caóticas.*

Las idea de las pruebas se explorará en el Taller.

Podemos notar que ambas funciones satisfacen que:

(R) Todos sus puntos fijos son repulsores (con “suficiente fuerza de repulsión”) y carecen de atractores.

(E-D) Ambas pueden interpretarse como que “estiran y doblan”  $[0, 1]$  sobre si mismo.

*Nuestra intuición es que cualquier función satisfaciendo (R) ó (E-D) debe ser caótica.*

Esta intuición es confirmada por muchos otros ejemplos en otros contextos. Pero el autor no conoce un enunciado matemático riguroso que permita afirmar que:  $R$  o (E-D) implica caos.

Podemos regresar a casa con esa intuición como un mecanismo de caos, concientes de que las matemáticas modernas tienen todavía mucho que aclarar.

Algunas preguntas que nadie sabe responder:

- ¿ Como hallar técnicas generales que permitan detectar órbitas periódicas ?
- ¿ Como hallar técnicas generales que permitan detectar órbitas densas ?
- Un teorema famoso de Li y Yorke afirma que “la existencia de puntos de período tres implica que la función es caótica” ¿ Como hallar otras condiciones que impliquen caos ?

## 12. Referencias.

*Discrete Chaos*, por Saber N. Elyadi, Chapman and Hall (2000).

*Matemáticas para las Ciencias Naturales*, por José Luis Gutiérrez Sánchez y Faustino Sánchez Garduo, Aportaciones Matematicas, Sociedad Matemática Mexicana (1998).

*The best possible time to be alive*, por Robert May, en el libro *It Must be Beautiful, Great Equations of Modern Science*. editado por G. Farmelo, Granta (2002).

*¿Juega Dios a los dados ?* por Ian Stewart, Gijalbo Mondadori (1991).