

Difeomorfismos Cuasiconformes

Malors Emilio Espinosa Lara

1 Preliminares

Sean $f : U \rightarrow V, g : V \rightarrow W$ difeomorfismos C^1 entre abiertos U, V, W de \mathbb{C} . Se cumplen las siguientes igualdades:

$$\mathbf{C1:} \quad \partial(g \circ f)(z) = \partial g(f(z))\partial f(z) + \bar{\partial}g(f(z))\overline{\partial f(z)}.$$

$$\mathbf{C2:} \quad \bar{\partial}(g \circ f)(z) = \partial g(f(z))\bar{\partial}f(z) + \bar{\partial}g(f(z))\overline{\partial f(z)}.$$

Sea $f : U \rightarrow V$ un difeomorfismo C^1 que preserve orientación entre abiertos U, V del plano. Denotemos por $J(z)$ al Jacobiano de f en $z \in U$ y como f preserve orientación entonces $J(z) > 0$ para todo $z \in U$. Sabemos que se cumple:

$$J(z) = |\partial f(z)|^2 - |\bar{\partial}f(z)|^2.$$

De aquí obtenemos lo siguiente:

$$|\partial f(z)|^2 \geq |\partial f(z)|^2 - |\bar{\partial}f(z)|^2 > 0.$$

y por lo tanto, $\partial f(z) \neq 0$.

Basados en esta observación podemos dar las siguientes definiciones:

Definición(Dilatación compleja, Coeficiente de Beltrami):

Sea $f : U \rightarrow V$ un difeomorfismo C^1 que preserve orientación entre abiertos U, V del plano. Definimos la *dilatación compleja* de f en z como:

$$\mu(z) = \frac{\bar{\partial}f(z)}{\partial f(z)}.$$

A la función μ obtenida al variar z se le llama *coeficiente de Beltrami*.

Definición(Difeomorfismo K-cuasiconforme):

Sea $f : U \rightarrow V$ un difeomorfismo C^1 que preserve orientación entre abiertos U, V del plano. Sea $K \geq 1$, decimos que f es un *difeomorfismo K-cuasiconforme* si su dilatación compleja cumple:

$$|\mu(z)| \leq \frac{K-1}{K+1}.$$

Estas definiciones tienen una interpretación geométrica. Primeramente, notemos que al despejar K de la desigualdad anterior se obtiene:

$$\frac{1 + |\mu(z)|}{1 - |\mu(z)|} \leq K.$$

Sea $z \in U$ un elemento arbitrario y consideremos $Df(z) : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ la transformación lineal derivada. Consideremos una elipse centrada en el origen, cuya excentricidad sea $\epsilon = \frac{1 + |\mu(z)|}{1 - |\mu(z)|}$ y tal que el ángulo entre el eje mayor y el eje real positivo sea $\theta = \frac{\arg \mu(z)}{2}$. Se tiene que esta transformación lineal envía esta elipse en un círculo.

Definición (Distorsión Conforme):

Sea $f : U \rightarrow V$ un difeomorfismo C^1 que preserva orientación entre abiertos U, V del plano. El número positivo

$$K(z) = \frac{1 + |\mu(z)|}{1 - |\mu(z)|},$$

se llama *distorsión conforme* de f en z .

2 Proposiciones

Antes de poder probar el teorema de Grötzsch necesitamos demostrar algunas proposiciones.

Proposición 1:

Son verdaderos los siguientes enunciados:

1. Un difeomorfismo de clase C^1 que es 1-cuasiconforme es, de hecho, un difeomorfismo holomorfo.
2. Si f es una composición de un difeomorfismo conforme con un difeomorfismo K -cuasiconforme es K -cuasiconforme.
3. El inverso de un difeomorfismo K -cuasiconforme es K -cuasiconforme.
4. La composición de un difeomorfismo K -cuasiconforme con un difeomorfismo K' -cuasiconforme es KK' -cuasiconforme.

Demostración:

1. Como $K = 1$ entonces $|\mu(z)| \leq \frac{K-1}{K+1} = 0$. De aquí obtenemos que $\bar{\partial}f(z) = 0$ para todo $z \in U$. Esto es, se cumplen las ecuaciones de Cauchy-Riemann y son continuas por ser f una función C^1 . Esto nos asegura que f es holomorfa como queríamos demostrar.
2. Un difeomorfismo conforme es 1–cuasiconforme. Por lo tanto, esto es una consecuencia del inciso 4.
3. Aplicando **C1** y **C2** con $g = f^{-1}$ obtenemos las siguientes dos igualdades:

$$\mathbf{E1:} \quad 1 = \partial f^{-1}(w)\partial f(f^{-1}(w)) + \bar{\partial}f^{-1}(w)\overline{\partial f(f^{-1}(w))},$$

$$\mathbf{E2:} \quad 0 = \partial f^{-1}(w)\bar{\partial}f(f^{-1}(w)) + \bar{\partial}f^{-1}(w)\overline{\partial f(f^{-1}(w))}.$$

Las dos ecuaciones anteriores forman un sistema en $\partial f^{-1}(w)$ y $\bar{\partial}f^{-1}(w)$ cuyo determinante es $J(z) > 0$. Por lo tanto, tiene una solución única que es la siguiente:

$$\begin{aligned} \partial f^{-1}(w) &= \frac{\overline{\partial f(f^{-1}(w))}}{J(z)}, \\ \bar{\partial}f^{-1}(w) &= -\frac{\bar{\partial}f(f^{-1}(w))}{J(z)}. \end{aligned}$$

Por lo que: $|\mu_{f^{-1}}(w)| = |\mu_f(f^{-1}(w))| \leq \frac{K-1}{K+1}$. Esto implica que f^{-1} es un difeomorfismo K –cuasiconforme.

4. Obtenemos este resultado como consecuencia de la desigualdad del triángulo. Se cumple que:

$$\begin{aligned} \frac{1 + |\mu_{g \circ f}|}{1 - |\mu_{g \circ f}|} &= \frac{|\partial(g \circ f)| + |\bar{\partial}(g \circ f)|}{|\partial(g \circ f)| - |\bar{\partial}(g \circ f)|} \\ &= \frac{|\partial g(f(z))\partial f(z) + \bar{\partial}g(f(z))\overline{\partial f(z)}| + |\partial g(f(z))\bar{\partial}f(z) + \bar{\partial}g(f(z))\overline{\partial f(z)}|}{|\partial g(f(z))\partial f(z) + \bar{\partial}g(f(z))\bar{\partial}f(z)| - |\partial g(f(z))\bar{\partial}f(z) + \bar{\partial}g(f(z))\overline{\partial f(z)}|} \\ &= \frac{|\partial g(f(z))\partial f(z)| + |\bar{\partial}g(f(z))\bar{\partial}f(z)| + |\partial g(f(z))\bar{\partial}f(z)| + |\bar{\partial}g(f(z))\overline{\partial f(z)}|}{|\partial g(f(z))\partial f(z)| + |\bar{\partial}g(f(z))\bar{\partial}f(z)| - |\partial g(f(z))\bar{\partial}f(z)| - |\bar{\partial}g(f(z))\overline{\partial f(z)}|} \\ &\leq \frac{|\partial g(f(z))\partial f(z)| + |\bar{\partial}g(f(z))\bar{\partial}f(z)| + |\partial g(f(z))\bar{\partial}f(z)| + |\bar{\partial}g(f(z))\overline{\partial f(z)}|}{|\partial g(f(z))\partial f(z)| + |\bar{\partial}g(f(z))\bar{\partial}f(z)| - |\partial g(f(z))\bar{\partial}f(z)| - |\bar{\partial}g(f(z))\overline{\partial f(z)}|} \\ &= \frac{1 + |\mu_f|}{1 - |\mu_f|} \frac{1 + |\mu_g|}{1 - |\mu_g|} \\ &\leq KK' \end{aligned}$$

De esta desigualdad se sigue el resultado. ■

Proposición 2:

Sea f un difeomorfismo cuasiconforme. Entonces

$$|\partial f(z)| \leq \sqrt{K(z)J(z)}.$$

Demostración:

Recordemos que $J(z) = |\partial f(z)|^2 - |\bar{\partial} f(z)|^2$. Entonces tenemos la siguientes igualdades:

$$\begin{aligned} J(z)K(z) &= (|\partial f(z)|^2 - |\bar{\partial} f(z)|^2) K(z) \\ &= (|\partial f(z)| + |\bar{\partial} f(z)|) (|\partial f(z)| - |\bar{\partial} f(z)|) K(z) \\ &= (|\partial f(z)| + |\mu_f(z)||\partial f(z)|) (|\partial f(z)| - |\mu_f(z)||\partial f(z)|) K(z) \\ &= |\partial f(z)|^2 (1 + |\mu_f(z)|) (1 - |\mu_f(z)|) K(z) \\ &= |\partial f(z)|^2 (1 + |\mu_f(z)|)^2 \\ &\geq |\partial f(z)|^2 \end{aligned}$$

Sacando raíz de ambos lados obtenemos lo que queríamos demostrar. ■

3 Teorema de Grötzsch

Ahora procedemos a demostrar el teorema principal de este escrito. La prueba es conocida como *el argumento de Grötzsch*.

Teorema de Grötzsch:

Sea $\phi : R_1 \rightarrow R_2$ un difeomorfismo K -cuasiconforme entre dos dominios anulares de módulo finito. Entonces:

$$\frac{1}{K} \bmod R_1 \leq \bmod R_2 \leq K \bmod R_1.$$

Demostración:

Dividiremos la prueba en distintos pasos para que su lectura sea más sencilla.

Paso 1: Suficiencia para ámulos:

Como R_1 es un dominio anular entonces es conformemente equivalente a un anillo del mismo módulo. Digamos que R_1 y R_2 son conformemente equivalentes a A_r y A_R , respectivamente. Además, como la composición de una aplicación K -cuasiconforme con un mapa conforme da un mapeo K -cuasiconforme podemos utilizar el difeomorfismo inducido por ϕ entre A_r y A_R . Si demostramos el

teorema para este caso habremos concluido por la invarianza del módulo y de K . A partir de ahora supondremos $\phi : A_r \rightarrow A_R$.

Paso 2: Mapa conforme entre cilindros:

Sea $C_r = \mathbb{S}^1 \times (0, \log r)$ y $\phi_r : C_r \rightarrow A_r$ definido por $\phi_r(x, y, z) = (e^z x, e^z y)$. Es una función diferenciable y por tanto restringida al cilindro también lo es, más aún una vez restringido es un difeomorfismo. Deseamos ver que es conforme. Consideremos un punto fijo $p = (x, y, z)$ en el cilindro, el diferencial de la función está dado por: $D\phi_r(p)(a, b, c) = (e^z a + x e^z c, e^z b + y e^z c)$. Al calcular el producto punto entre dos vectores $A_1 = (a_1, b_1, c_1), A_2 = (a_2, b_2, c_2)$ obtenemos:

$$\begin{aligned} \langle D\phi_r(p)(A_1), D\phi_r(p)(A_2) \rangle &= \langle (e^z a_1 + x e^z c_1, e^z b_1 + y e^z c_1), \\ &\quad (e^z a_2 + x e^z c_2, e^z b_2 + y e^z c_2) \rangle \\ &= e^{2z} (a_1 a_2 + b_1 b_2 + c_1 c_2 (x^2 + y^2)) \\ &\quad + c_2 (a_1 x + b_1 y) + c_1 (a_2 x + b_2 y) \\ &= e^{2z} (a_1 a_2 + b_2 b_2 + c_1 c_2) \\ &= e^{2z} \langle A_1, A_2 \rangle \end{aligned}$$

donde hemos usado que los vectores tangentes en el punto (x, y, z) del cilindro son tales que son ortogonales al vector $(x, y, 0)$ y que $x^2 + y^2 = 1$. De los cálculos mostrados vemos que ϕ_r es conforme con densidad $\rho(z) = e^z$. Consideremos la curva $\Gamma_\theta(t) = \phi(\cos \theta, \sin \theta, t)$. Dado que ϕ es un difeomorfismo debe unir puntos de las distintas componentes de la frontera. Por lo tanto, su longitud es al menos $\log R$. Por otra parte, como podemos parametrizar el cilindro C_R con A_r via el difeomorfismo entre A_r y A_R obtenemos que su longitud es

$$\int_0^{\log r} \left| \frac{\partial \phi}{\partial t} \right| dt \geq \log R.$$

Paso 3: Desigualdades

Integrando la última desigualdad con respecto a θ obtenemos:

$$\begin{aligned} 2\pi \log R &\leq \int_0^{2\pi} \int_0^{\log r} \left| \frac{\partial \phi}{\partial t} \right| dt d\theta \\ &\leq \int_0^{2\pi} \int_0^{\log r} \sqrt{K_\phi J_\phi} dt d\theta \\ &\leq \sqrt{\int_0^{2\pi} \int_0^{\log r} K_\phi dt d\theta} \sqrt{\int_0^{2\pi} \int_0^{\log r} J_\phi dt d\theta} \\ &\leq \sqrt{K(2\pi \log r)(2\pi \log R)} \end{aligned}$$

donde hemos aplicado la desigualdad de Cauchy-Schwarz y la fórmula de cambio de variable.

Paso 4: Primera parte de la desigualdad

Comparando los extremos de la desigualdad anterior obtenemos:

$$(2\pi \log R)^2 \leq K(2\pi \log r)(2\pi \log R),$$

o lo que es lo mismo,

$$\text{mod } A_R \leq K \text{ mod } A_r,$$

pues tenemos que

$$\text{mod } A_r = \frac{\log r}{2\pi}.$$

Paso 5: Conclusión

Aplicando un argumento análogo con el difeomorfismo K -cuasiconforme ϕ^{-1} obtenemos que:

$$\text{mod } A_r \leq K \text{ mod } A_R,$$

y al unir las dos desigualdades obtenidas tendremos:

$$\frac{1}{K} \text{ mod } A_r \leq \text{mod } A_R \leq K \text{ mod } A_r,$$

como deseábamos demostrar. ■

Haciendo cálculos análogos tenemos un resultado parecido para rectángulos.

Teorema

Sea $f : R(0, a, a + bi, bi) \rightarrow R(0, a', a' + b'i, b'i)$ un homeomorfismo que manda vértices a vértices en el orden dado y si f es un difeomorfismo K -cuasiconforme en el interior del rectángulo entonces:

$$\frac{1}{K} \left(\frac{a}{b} \right) \leq \frac{a'}{b'} \leq K \left(\frac{a'}{b'} \right).$$

Demostración

No dividiremos en pasos esta vez, pues la prueba de este teorema no agrega nada nuevo a la del teorema anterior. Sea $y \in [a, b]$ un elemento fijo y consideremos la curva $\Gamma_y(t) = f(t, y)$. Como f es un homeomorfismo entre los rectángulos, en particular, debe enviar la frontera en la frontera y además como preserva el orden de los vértices debe unir dos puntos de los lados verticales de

$R(0, a', a' + b'i, b'i)$. Por lo tanto, la longitud de dicha curva es al menos a' . Obtenemos lo siguiente:

$$\begin{aligned} a' &\leq \int_0^a |\Gamma'_y(t)| dt \\ &= \int_0^a |f'(t, y)| dt \end{aligned}$$

Y entonces al integrar con respecto a y obtenemos:

$$\begin{aligned} ba' &\leq \int_0^b \int_0^a |f'(t, y)| dt dy \\ &\leq \int_0^b \int_0^a \sqrt{K_f(t, y) J_f(t, y)} dt dy \\ &\leq \left(\int_0^b \int_0^a K_f(t, y) dt dy \right)^{\frac{1}{2}} \left(\int_0^b \int_0^a J_f(t, y) dt dy \right)^{\frac{1}{2}} \\ &\leq \sqrt{K} \left(\int_0^b \int_0^a dt dy \right)^{\frac{1}{2}} \left(\int_0^b \int_0^a J_f(t, y) dt dy \right)^{\frac{1}{2}} \\ &= \sqrt{K(ab)(a'b')}. \end{aligned}$$

Comparando ambos lados de la desigualdad obtenemos:

$$\frac{a'}{b'} \leq K \left(\frac{a}{b} \right).$$

Utilizando el mismo argumento con la inversa de f obtenemos:

$$\frac{a}{b} \leq K \left(\frac{a'}{b'} \right).$$

De aquí que:

$$\frac{1}{K} \left(\frac{a}{b} \right) \leq \frac{a'}{b'} \leq K \left(\frac{a}{b} \right),$$

como queríamos demostrar. ■

4 Bibliografía

1. Lectures on Quasiconformal Mappings, Lars V. Ahlfors.
2. Mathematical Tools for One-Dimensional Dynamics, Edson de Faria, Wellington de Melo