



CIMAT

Centro de Investigación en Matemáticas, A.C.

# Fluctuación de la esperanza condicional para tiempos locales y tiempos de ocupación

---

Arturo Jaramillo Gil, Chiara Amorino y Mark Podolskij

Centro de Investigación en Matemáticas (CIMAT)

Sea  $X = \{X_t\}_{t \geq 0}$  un proceso y  $\mathcal{G}_t$  su filtración.

Sea  $X = \{X_t\}_{t \geq 0}$  un proceso y  $\mathcal{G}_t$  su filtración.

## **Temática principal**

Estimar variables  $\mathcal{G}_T$ -medible con observaciones finitas de  $X$ .

Sea  $X = \{X_t\}_{t \geq 0}$  un proceso y  $\mathcal{G}_t$  su filtración.

## Temática principal

Estimar variables  $\mathcal{G}_T$ -medible con observaciones finitas de  $X$ .

Sean  $0 \leq t_1, \dots, t_n \leq T$  tiempos dados y  $F$  una variable  $\mathcal{G}_T$ -medible.

Sea  $X = \{X_t\}_{t \geq 0}$  un proceso y  $\mathcal{G}_t$  su filtración.

## Temática principal

Estimar variables  $\mathcal{G}_T$ -medible con observaciones finitas de  $X$ .

Sean  $0 \leq t_1, \dots, t_n \leq T$  tiempos dados y  $F$  una variable  $\mathcal{G}_T$ -medible.

- Definimos  $\mathcal{F}_n = \sigma(X_{t_j}; 1 \leq j \leq n)$ .

Sea  $X = \{X_t\}_{t \geq 0}$  un proceso y  $\mathcal{G}_t$  su filtración.

## Temática principal

Estimar variables  $\mathcal{G}_T$ -medible con observaciones finitas de  $X$ .

Sean  $0 \leq t_1, \dots, t_n \leq T$  tiempos dados y  $F$  una variable  $\mathcal{G}_T$ -medible.

- Definimos  $\mathcal{F}_n = \sigma(X_{t_j}; 1 \leq j \leq n)$ .
- Buen estimador:  $\hat{F}_n := \mathbb{E}[F \mid \mathcal{F}_n]$ .

Sea  $X = \{X_t\}_{t \geq 0}$  un proceso y  $\mathcal{G}_t$  su filtración.

## Temática principal

Estimar variables  $\mathcal{G}_T$ -medible con observaciones finitas de  $X$ .

Sean  $0 \leq t_1, \dots, t_n \leq T$  tiempos dados y  $F$  una variable  $\mathcal{G}_T$ -medible.

- Definimos  $\mathcal{F}_n = \sigma(X_{t_j}; 1 \leq j \leq n)$ .
- Buen estimador:  $\hat{F}_n := \mathbb{E}[F \mid \mathcal{F}_n]$ .

Sea  $X = \{X_t\}_{t \geq 0}$  un proceso y  $\mathcal{G}_t$  su filtración.

## Temática principal

Estimar variables  $\mathcal{G}_T$ -medible con observaciones finitas de  $X$ .

Sean  $0 \leq t_1, \dots, t_n \leq T$  tiempos dados y  $F$  una variable  $\mathcal{G}_T$ -medible.

- Definimos  $\mathcal{F}_n = \sigma(X_{t_j}; 1 \leq j \leq n)$ .
- Buen estimador:  $\hat{F}_n := \mathbb{E}[F \mid \mathcal{F}_n]$ .

Queremos encontrar  $b_n > 0$  y una variable sencilla  $Y$  t.q.

$$(F - \hat{F}_n)/b_n \approx Y \quad \text{ó} \quad F \approx \hat{F}_n + b_n Y$$



Aplicaremos las ideas al tiempo de ocupación en  $[a, b]$ , definido por

$$O_{[a,b]}(x) := \int_{[a,b]} 1_{[x,\infty)}(X_s) ds$$

## Caso de estudio

Aplicaremos las ideas al tiempo de ocupación en  $[a, b]$ , definido por

$$O_{[a,b]}(x) := \int_{[a,b]} 1_{[x,\infty)}(X_s) ds$$

Bajo ciertos supuestos,  $O_{[a,b]}(x)$  se describe en términos del tiempo local

$$L_t(\lambda) := \int_0^t \delta_0(X_s - \lambda) ds.$$

## Caso de estudio

Aplicaremos las ideas al tiempo de ocupación en  $[a, b]$ , definido por

$$O_{[a,b]}(x) := \int_{[a,b]} 1_{[x,\infty)}(X_s) ds$$

Bajo ciertos supuestos,  $O_{[a,b]}(x)$  se describe en términos del tiempo local

$$L_t(\lambda) := \int_0^t \delta_0(X_s - \lambda) ds.$$

**Lemma (Fórmula de tiempo de ocupación)**

$$O_{[a,b]}(x) = \int_x^\infty L_{[a,b]}(\lambda) d\lambda.$$

Supongamos que  $X$  resuelve

$$dX_t := b(X_t)dt + \sigma(X_t)W(dt).$$

# Relevancia estadística del tiempo local I

Supongamos que  $X$  resuelve

$$dX_t := b(X_t)dt + \sigma(X_t)W(dt).$$

Definimos

$$\hat{\sigma}_n^2(x) := \frac{\sum_{i=1}^{nt-1} \mathbf{1}_{\{|X_{i/n}-x|\}} n(X_{(i+1)/n} - X_{i/n})^2}{\sum_{i=1}^{nt-1} \mathbf{1}_{\{|X_{i/n}-x|\}}}$$

con  $h_n$  un ancho de banda adecuado.

# Relevancia estadística del tiempo local I

Supongamos que  $X$  resuelve

$$dX_t := b(X_t)dt + \sigma(X_t)W(dt).$$

Definimos

$$\hat{\sigma}_n^2(x) := \frac{\sum_{i=1}^{nt-1} 1_{\{|X_{i/n}-x|\}} n(X_{(i+1)/n} - X_{i/n})^2}{\sum_{i=1}^{nt-1} 1_{\{|X_{i/n}-x|\}}}$$

con  $h_n$  un ancho de banda adecuado.

**Theorem (Danielle Florens-Zmirou (1993))**

Sea  $N \sim \mathcal{N}(0, 1)$ . Entonces

$$\sqrt{nh_n}(\hat{\sigma}_n^2(x)/\sigma(x)^2 - 1) \xrightarrow{Law} L_t(x)^{-1/2} N.$$

Supongamos que  $X$  es un Browniano fraccionario con parámetro  $H$ .

## Relevancia estadística del tiempo local II

Supongamos que  $X$  es un Browniano fraccionario con parámetro  $H$ .

$$S_n(t) := \sum_{k=1}^{nt} g(X_k),$$

con  $g$  integrable.



## Relevancia estadística del tiempo local II

Supongamos que  $X$  es un Browniano fraccionario con parámetro  $H$ .

$$S_n(t) := \sum_{k=1}^{nt} g(X_k),$$

con  $g$  integrable.

**Theorem (Jaramillo, Nourdin, Peccati (2021))**

$$n^{H-1} S_n(t) \xrightarrow{\text{Ley}} \int_{\mathbb{R}} g(x) dx L_t(0).$$

## Relevancia estadística del tiempo local II

Supongamos que  $X$  es un Browniano fraccionario con parámetro  $H$ .

$$S_n(t) := \sum_{k=1}^{nt} g(X_k),$$

con  $g$  integrable.

**Theorem (Jaramillo, Nourdin, Peccati (2021))**

$$n^{H-1} S_n(t) \xrightarrow{\text{Ley}} \int_{\mathbb{R}} g(x) dx L_t(0).$$

Si  $\int_{\mathbb{R}} g(x) dx = 0$  y  $H < 1/3$ , entonces

$$n^{2H-1} S_n(t) \xrightarrow{\text{Ley}} \int_{\mathbb{R}} xg(x) dx L_t'(0).$$

Supondremos que  $X$  es un Lévy  $\alpha$ -estable, con  $\alpha \in [0, 2]$ .

## Especificación del problema

Supondremos que  $X$  es un Lévy  $\alpha$ -estable, con  $\alpha \in [0, 2]$ . Es decir,  $X$  tiene incrementos independientes, estacionarios y

$$\mathbb{E}[\exp(i\xi X_t)] = \exp(-i\xi t\eta - \sigma t|\xi|^\alpha (1 - i\beta \tan(\frac{\pi\alpha}{2})\text{sgn}(\xi))) \quad (1)$$

# Especificación del problema

Supondremos que  $X$  es un Lévy  $\alpha$ -estable, con  $\alpha \in [0, 2]$ . Es decir,  $X$  tiene incrementos independientes, estacionarios y

$$\mathbb{E}[\exp(i\xi X_t)] = \exp(-i\xi t\eta - \sigma t|\xi|^\alpha (1 - i\beta \tan(\frac{\pi\alpha}{2})\text{sgn}(\xi))) \quad (1)$$

## Lemma

- Sumas de variables i.i.d. convergen a  $\alpha$ -estables.
- $X$  es autosimilar.
- Si  $\alpha > 1$ ,  $L_t(x)$  está bien definido como el límite en  $L^2$  de

$$\int_0^t \phi_\varepsilon(X_s - x) ds.$$

## Lemma

Definimos  $f(x, y) := \mathbb{E}[L_{[0,1]}(-x) | X_1 = y]$ .

$$\mathbb{E}[L_{[0,t]}(x) | \mathcal{F}_n] = n^{\frac{1}{\alpha}-1} \sum_{i=1}^{\lfloor nt \rfloor} f\left(n^{\frac{1}{\alpha}}\left(X_{\frac{i-1}{n}} - x\right), n^{\frac{1}{\alpha}} \Delta_i^n X\right)$$

## Lemma

Definimos  $f(x, y) := \mathbb{E}[L_{[0,1]}(-x) | X_1 = y]$ .

$$\mathbb{E}[L_{[0,t]}(x) | \mathcal{F}_n] = n^{\frac{1}{\alpha}-1} \sum_{i=1}^{\lfloor nt \rfloor} f\left(n^{\frac{1}{\alpha}}\left(X_{\frac{i-1}{n}} - x\right), n^{\frac{1}{\alpha}} \Delta_i^n X\right)$$

En general, para una gran variedad de funciones  $g$ ,

$$L_{[0,t]}(x) \approx C_g n^{\frac{1}{\alpha}-1} \sum_{i=1}^{\lfloor nt \rfloor} g\left(n^{\frac{1}{\alpha}}\left(X_{\frac{i-1}{n}} - x\right), n^{\frac{1}{\alpha}} \Delta_i^n X\right),$$

## Lemma

Definimos  $F(x, y) := \int_x^\infty f(r, y) dr$ .

$$\mathbb{E}[O_{[0,t]}(x) \mid \mathcal{F}_n] = n^{\frac{1}{\alpha}+1} \sum_{i=1}^{\lfloor nt \rfloor} F\left(n^{\frac{1}{\alpha}}(X_{\frac{i-1}{n}} - x), n^{\frac{1}{\alpha}} \Delta_i^n X\right)$$



## Theorem (Amorino, Jaramillo, Podolskij (2023))

Si  $\alpha > 1$ ,

$$\{n^{\frac{1}{2}(1-\frac{1}{\alpha})}(L_{[0,t]}(x) - \mathbb{E}[L_{[0,t]}(x) | \mathcal{F}_n])\}_{t \geq 0} \xrightarrow{Ley} \{aB_{L_{[0,t]}(x)}\}_{t \geq 0},$$

donde  $B$  es un Browniano independiente de  $X$  y

$$a^2 := \int_{\mathbb{R}} \mathbb{E}[(\mathbb{E}[L_1(y)|X_1] - L_1(y))^2] dy.$$

## Theorem (Amorino, Jaramillo, Podolskij (2023))

Si  $\alpha > 1$ ,

$$\{n^{\frac{1}{2}(1+\frac{1}{\alpha})}(O_{[0,t]}(x) - \mathbb{E}[O_{[0,t]}(x) | \mathcal{F}_n])\}_{t \geq 0} \xrightarrow{Ley} \{bB_{L_{[0,t]}(x)}\}_{t \geq 0},$$

donde  $B$  es un Browniano independiente de  $X$  y

$$b^2 := \int_{\mathbb{R}} \mathbb{E}[(\mathbb{E}[O_1(y)|X_1] - O_1(y))^2] dy.$$

Mostramos que

$$L_{[0,t]}(x) - \mathbb{E}[L_{[0,t]}(x) \mid \mathcal{F}_n] \approx \sum_{i=1}^{\lfloor nt \rfloor} Z_{i,n}^L,$$

donde

$$Z_{i,n}^L := n^{\frac{1}{2}(1-\frac{1}{\alpha})} L_{[\frac{i-1}{n}, \frac{i}{n}]}(x) - n^{\frac{1}{2}(\frac{1}{\alpha}-1)} f\left(n^{\frac{1}{\alpha}}(x - X_{\frac{i-1}{n}}), n^{\frac{1}{\alpha}} \Delta_i^n X\right).$$

- Se cumple  $\mathbb{E}[|Z_{i,n}^L|^2 \mid \mathcal{G}_{\frac{i-1}{n}}]$  (la suma es martingala).

## Puntos clave de la prueba

- Se cumple  $\mathbb{E}[|Z_{i,n}^L|^2 \mid \mathcal{G}_{\frac{i-1}{n}}]$  (la suma es martingala).
- La variación cuadrática es

$$\sum_{i=1}^{\lfloor nt \rfloor} \mathbb{E}[|Z_{i,n}^L|^2 \mid \mathcal{G}_{\frac{i-1}{n}}].$$

## Puntos clave de la prueba

- Se cumple  $\mathbb{E}[|Z_{i,n}^L|^2 \mid \mathcal{G}_{\frac{i-1}{n}}]$  (la suma es martingala).
- La variación cuadrática es

$$\sum_{i=1}^{\lfloor nt \rfloor} \mathbb{E}[|Z_{i,n}^L|^2 \mid \mathcal{G}_{\frac{i-1}{n}}].$$

- La suma se ve como

$$n^{\frac{1}{\alpha}-1} \sum_{i=1}^{\lfloor nt \rfloor} \psi \left( n^{\frac{1}{\alpha}} (x - X_{\frac{i-1}{n}}) \right),$$

para cierta función  $\psi$ .

## Puntos clave de la prueba

- Se cumple  $\mathbb{E}[|Z_{i,n}^L|^2 \mid \mathcal{G}_{\frac{i-1}{n}}]$  (la suma es martingala).
- La variación cuadrática es

$$\sum_{i=1}^{\lfloor nt \rfloor} \mathbb{E}[|Z_{i,n}^L|^2 \mid \mathcal{G}_{\frac{i-1}{n}}].$$

- La suma se ve como

$$n^{\frac{1}{\alpha}-1} \sum_{i=1}^{\lfloor nt \rfloor} \psi \left( n^{\frac{1}{\alpha}} (x - X_{\frac{i-1}{n}}) \right),$$

para cierta función  $\psi$ .

- Esta suma ya la sabemos manejar!

- Si  $\alpha \in [0, 1]$ , el tiempo local no existe, pero el tiempo de ocupación si. Cual es su fluctuación?



- Si  $\alpha \in [0, 1]$ , el tiempo local no existe, pero el tiempo de ocupación si. Cual es su fluctuación?
- Cambiar la ley de  $X$  (procesos de Levy, procesos de Markov o movimiento Browniano fraccionario).

## Preguntas abiertas

- Si  $\alpha \in [0, 1]$ , el tiempo local no existe, pero el tiempo de ocupación si. Cual es su fluctuación?
- Cambiar la ley de  $X$  (procesos de Levy, procesos de Markov o **movimiento Browniano fraccionario**).
- Cuál es la velocidad de convergencia?

## Preguntas abiertas

- Si  $\alpha \in [0, 1]$ , el tiempo local no existe, pero el tiempo de ocupación si. Cual es su fluctuación?.
- Cambiar la ley de  $X$  (procesos de Levy, procesos de Markov o **movimiento Browniano fraccionario**).
- Cuál es la velocidad de convergencia?.
- Si cambiamos  $f$  por otra función suficientemente regular, obtenemos la misma fenomenología?

## Preguntas abiertas

- Si  $\alpha \in [0, 1]$ , el tiempo local no existe, pero el tiempo de ocupación si. Cual es su fluctuación?
- Cambiar la ley de  $X$  (procesos de Levy, procesos de Markov o **movimiento Browniano fraccionario**).
- Cuál es la velocidad de convergencia?
- Si cambiamos  $f$  por otra función suficientemente regular, obtenemos la misma fenomenología?
- Versiones funcionales sobre la variable  $x$ .

## Preguntas abiertas




- Si  $\alpha \in [0, 1]$ , el tiempo local no existe, pero el tiempo de ocupación si. Cual es su fluctuación?
- Cambiar la ley de  $X$  (procesos de Levy, procesos de Markov o **movimiento Browniano fraccionario**).
- Cuál es la velocidad de convergencia?
- Si cambiamos  $f$  por otra función suficientemente regular, obtenemos la misma fenomenología?
- Versiones funcionales sobre la variable  $x$ .
- Para qué otras variables  $F$  se puede estudiar  $F - \mathbb{E}[F | \mathcal{F}_n]$ ?

# Gracias!

*Contacto*

Arturo Jaramillo

[jagil@cimat.mx](mailto:jagil@cimat.mx)

-  Chiara Amorino, Arturo Jaramillo, Mark Podolskij (2023). Optimal estimation of local time and occupation time measure for an alpha-stable Levy process.
-  Jean Jacod. (1997). On continuous conditional Gaussian martingales and stable convergence in law. *Seminaire de Probabilites XXXI* (pp. 232-246). Springer, Berlin, Heidelberg.
-  P. Jeganathan (2008). Limit theorems for functionals of sums that converge to fractional Brownian and stable motions.